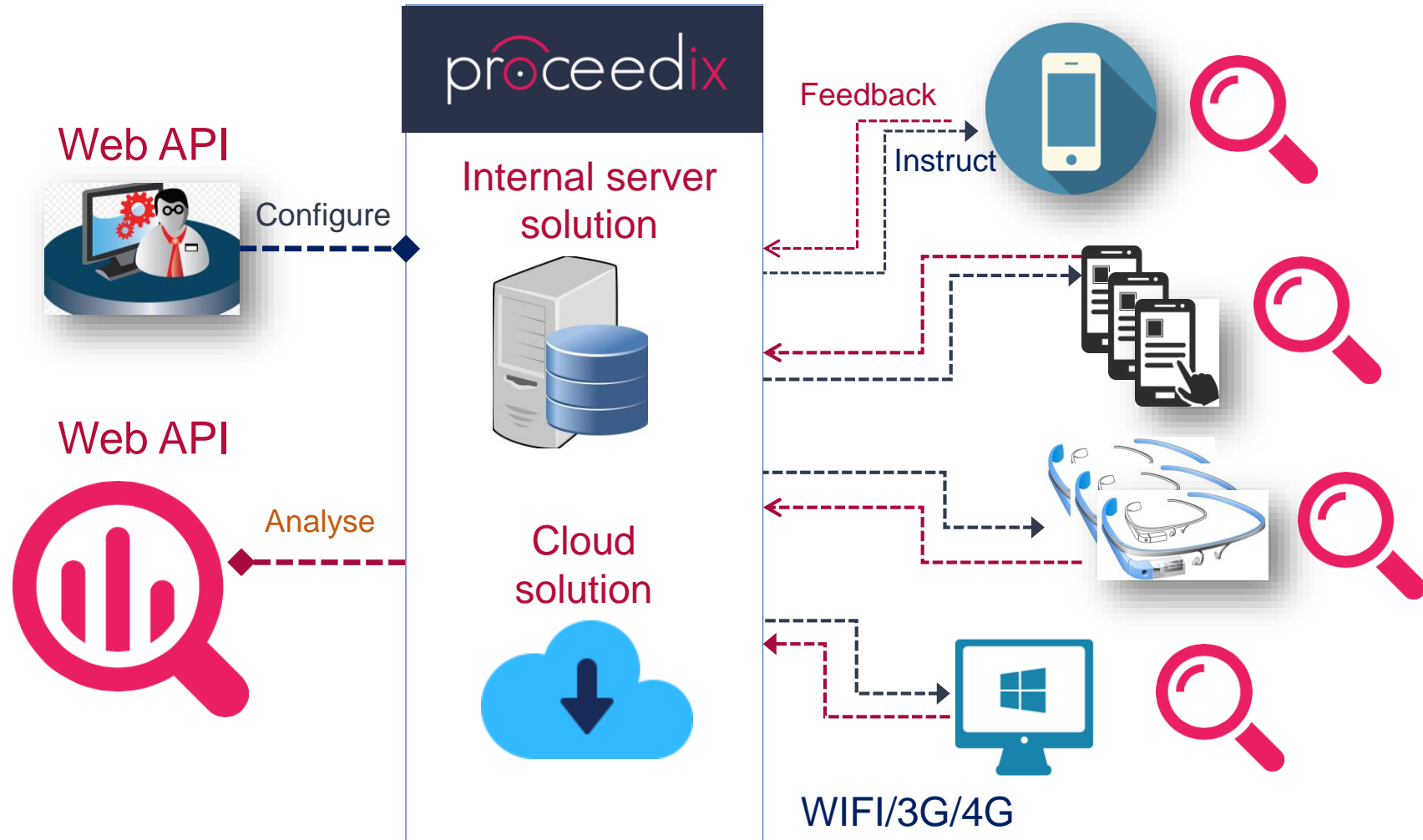


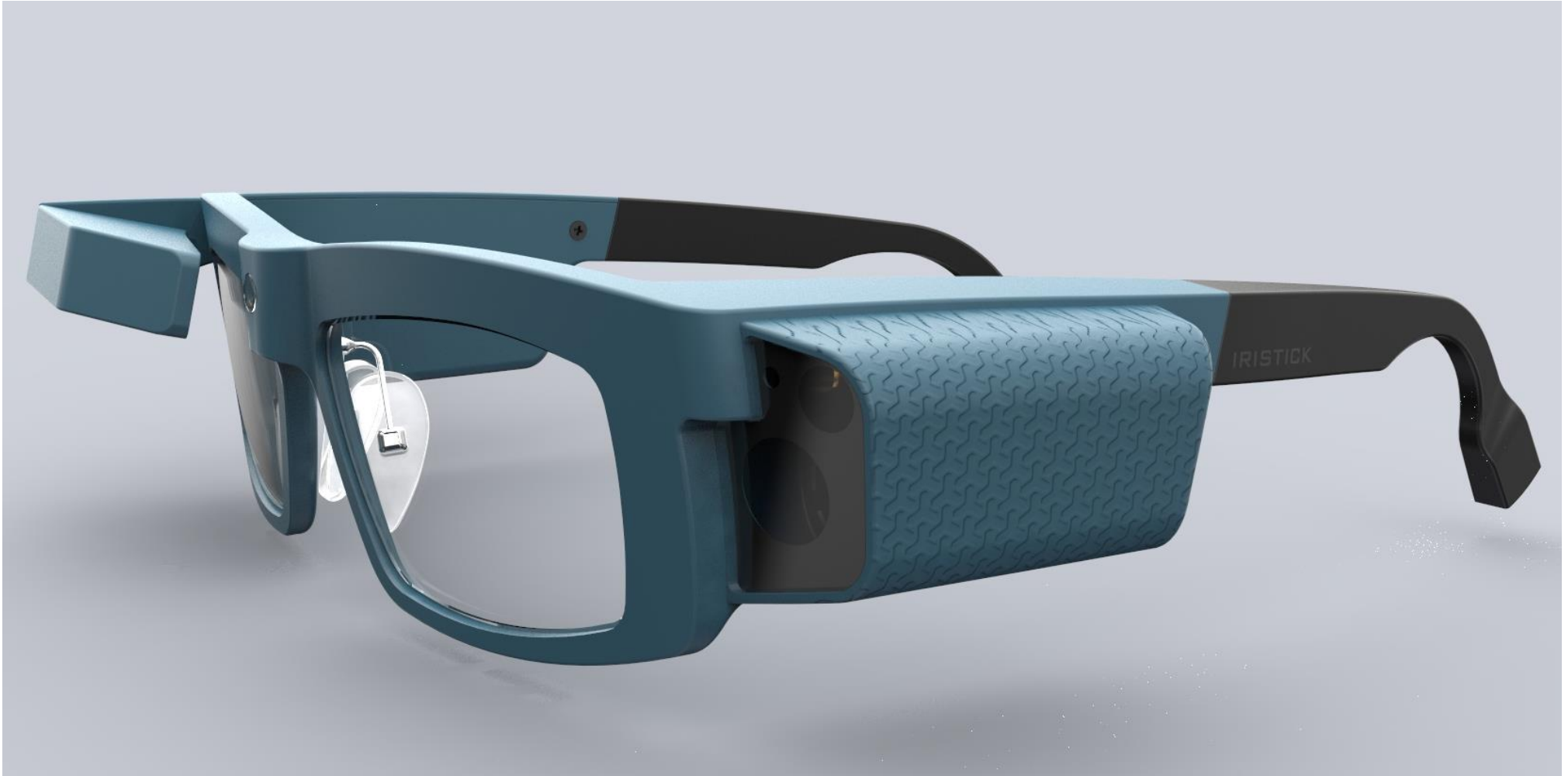


Smart Tooling Promo event II

27 september 2018

Deelproject
Augmented Reality





Het doel van de ontwikkeling

1. Het ontwikkelen van integratiemogelijkheden met CMMS systemen

- Ontwikkeling van de integratie api voor het binnenhalen van informatie tot het opvragen van uitgevoerde executie data

2. Generieke IoT koppeling van digitaal technieker platform

- Interactie van de technieker met robots en/of sensoren

3. Software applicatie beschikbaar maken op smart glasses

- Proceedix op Iristick

Wat brengt de ontwikkeling voor de eindgebruikers en onderhoudsbedrijven?

1. Digitaal uitvoeren van onderhoudsprocedures op tablets, smartphones en smart glasses

- Lean: geen papieren administratie, snelle statistieken
- First time right
- Hogere traceerbaarheid

2. Iristick smartglasses:

- Handenvrij bekijken en invullen van onderhoudsprocedures en inspectielijsten
- Remote assistance: hulp vanop afstand

Resultaten & vervolgstappen

- ✓ **Het ontwikkelen van integratiemogelijkheden met CMMS systemen**
 - Ontwikkeling van de integratie api voor het binnenhalen van informatie tot het opvragen van uitgevoerde executie data
- ✓ **Generieke IoT koppeling van digitaal technieker platform**
 - Interactie van de technieker met robots en/of sensoren
 - Oproepen van andere applicaties binnen Proceedix (aansturen van robots)
 - *Vervolg: opbouwen van conditionele logica op basis van de sensordata*
- ✓ **Software applicatie beschikbaar maken op smart glasses**
 - Proceedix op Iristick
 - *Vervolg: Beta-release eind September, productie midden oktober*

Het resultaat

The image displays a simulation environment with three robots and a control interface. The robots are labeled Robot 1, Robot 2, and Robot 3. Robot 1 is a white humanoid robot, Robot 2 is a purple and blue robot, and Robot 3 is a blue humanoid robot. The control interface includes a 'Remote control' window with fields for Host (127.0.0.1) and Port (9810), and buttons for Start, Stop, Previous card, Next card, Proceed, Decline, Not applicable, Finish, Hold, Transfer, and Back. A 'Simulation file' field and a 'Simulate' button are also present. The background features a chalkboard with various terms like PRODUCT, MEDIA, COMMUN, STORAGE, SERVER, IDEA, and WORKSTATION.

Robot 1 Robot 2 Robot 3

Remote control

Host: 127.0.0.1 Port: 9810 Start Stop

Previous card Next card

Proceed Decline Not applicable

Finish Hold Transfer

Back

Simulation file: Simulate

Home Search... PROCEDURES TO-DO (0) UNFINISHED (5)

AllInputCards

MessageCard
Temporary procedure with IOT cards behaving as Message cards (until implementation on AdminApp)

Het resultaat

< Car check **Register car** **+**

- Register car
- Start car diagnostics
- Select IOT device
- Car check finished

Enter license plate

× **DECLINE** N/A